

1 以下の設問に答えなさい。

図1のように、水平面に対して θ の角をなす斜面を考える。斜面の下部には斜面に沿って動くばね定数 k のばねを配置し、ばねの下端を斜面に取り付けた台に固定する。ばねの上端に質量 M の物体1を取り付け、つり合いの位置である点Oに静かに置く。このときばねは自然長から l だけ縮んだ。斜面は物体との摩擦がない滑らかな面であり、ばねの質量、物体1の大きさ、空気抵抗は無視してよい。重力加速度の大きさを g とする。

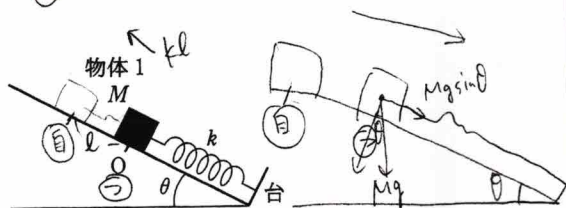


図1

$$kl = Mg \sin \theta$$

$$l = \frac{Mg \sin \theta}{k}$$

問1 (1) l を、 M 、 g 、 k 、 θ を用いて表しなさい。

(2) つり合いの位置から、ばねが自然長になる位置まで物体1を引き上げて静かにはなすと、物体1は振動した。この振動の周期 T と速さの最大値 V_1 をそれぞれ表しなさい。使ってよい記号は l 、 M 、 k とする。

問2 物体1を点Oに静かに置く。図2のように点Oから斜面に沿って距離 $3L$ 上方にある点Aと、点Aから下方に距離 L 離れた点Bとの間の斜面を動摩擦係数 μ' の粗い面にする。それ以外は物体との摩擦がない滑らかな面である。点Aに質量 m の物体2を静かに置くと、物体2は斜面に沿って下り始めた。このときの物体2の加速度を a とする。斜面に沿って下向きを速度と加速度等の正の向きとする。物体2の大きさは無視してよい。

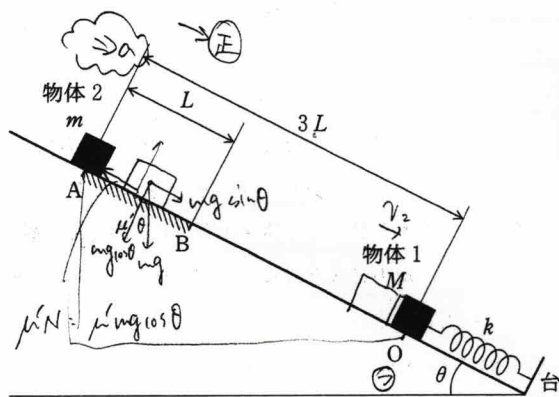
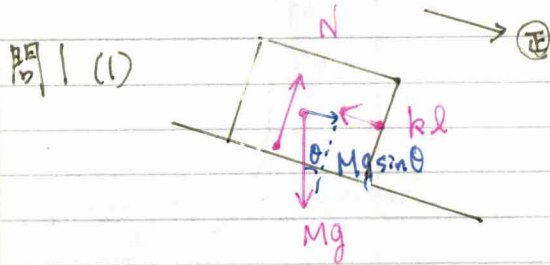


図2

(3) 物体2が点Aと点Bの間にあるとき、 a を a 、 μ' 、 g を用いて表しなさい。
 $mg \sin \theta - \mu' mg \cos \theta = ma \therefore a = g \sin \theta - \mu' g \cos \theta$

(4) 物体2が点Aから点Bに達するまでにかかる時間を、 L 、 a を用いて表しなさい。
 $v = at \quad v^2 - v_0^2 = 2aL$

(5) 物体2が点Aから点Bに達するまでに、動摩擦力が物体2にした仕事を、 m 、 L 、 g 、 μ' 、 θ を用いて表しなさい。



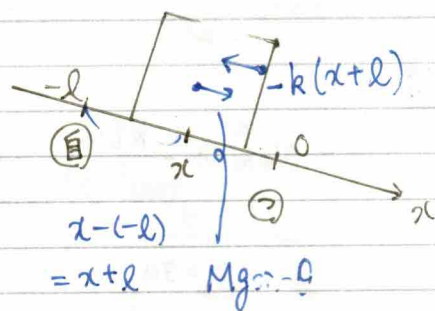
問1 (1)

$$\textcircled{2} -kl + Mg \sin \theta = 0$$

$$l = \frac{Mg \sin \theta}{k}$$

② $\theta = 0 \therefore l = 0$ ok

(2)



②

$$Ma = Mg \sin \theta - k(x+l)$$

$$= Mg \sin \theta - k\left(x + \frac{Mg \sin \theta}{k}\right)$$

$$= -kx$$

②の位置を原点にとると

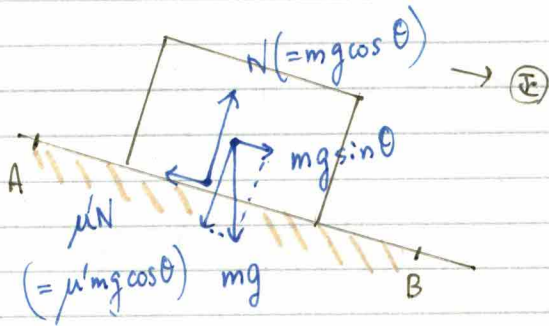
$$F = -Ax + B$$

ここがなくなる。

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{M}{k}}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{M}} \quad \text{r) } V_1 (= r\omega) = l \sqrt{\frac{k}{M}}$$

問 2(3)



$$\text{運.方) } ma = mg \sin \theta - \mu' mg \cos \theta$$

$$a = g \sin \theta - \mu' g \cos \theta$$

$$\text{E) } \mu' = 0 \quad \text{z' } a = g \sin \theta$$

$$\text{r sin } \theta = 0 \quad \text{z' } a = 0$$

$$\text{(4) } \text{r } x = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 \quad \text{r) }$$

$$L = 0 \cdot t + \frac{1}{2} (g \sin \theta - \mu' g \cos \theta) t^2$$

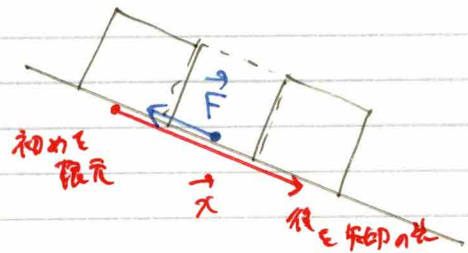
$$t = \sqrt{\frac{2L}{g \sin \theta - \mu' g \cos \theta}}$$

$$\text{E) } \mu' = 0 \quad \text{ka} \rightarrow \theta = 90^\circ \quad \text{z' } t = \sqrt{\frac{2L}{g}}$$

$$t = T = L \cdot \left(\frac{1}{g}\right) = \sqrt{\frac{2L}{a}}$$

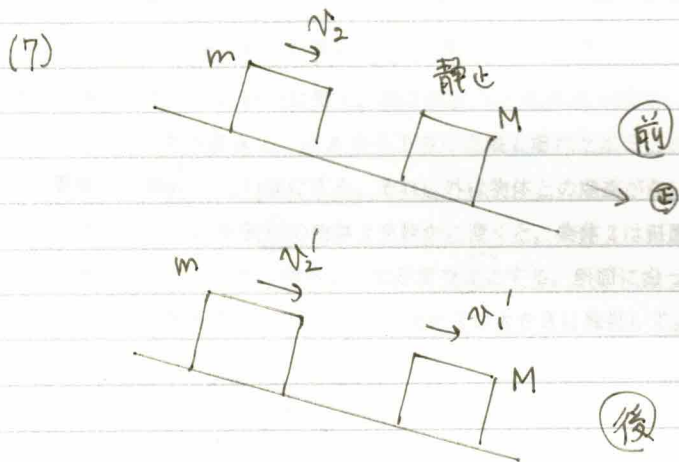
$$\text{(5) } W = \vec{F} \cdot \vec{x}$$

$$= -(\mu' mg \cos \theta) L$$



物体2は、点Bを通り過ぎ、速度 v_2 で点Oに達し、物体1に衝突した。衝突の直後、物体2は速度 v_2' 、物体1は速度 v_1' となった。この衝突に要する時間は無視でき、衝突の際ばねの影響はないものとしてよい。その後、物体1は斜面に沿って下方に動き、点Oから距離 d 離れた位置で速度が0になった。物体1と物体2の間の反発係数(はね返り係数)を e とし、物体1の速度が0になるまで物体1と物体2との再衝突はないものとする。物体1と物体2は斜面に沿って一直線上を運動するものとする。

- (6) v_2 を、 L, g, μ', θ を用いて表しなさい。
- (7) v_1' と v_2' を、 v_2, M, m, e を用いて表しなさい。
- (8) 衝突直後の物体1の運動エネルギー K_0 、重力による位置エネルギー U_0 、このときのばねの弾性エネルギー S_0 をそれぞれ表しなさい。また、衝突の後に物体1が下方に動き速度が0になった位置での物体1の運動エネルギー K 、重力による位置エネルギー U 、ばねの弾性エネルギー S をそれぞれ表しなさい。ただし、重力による位置エネルギーは点Oを通る水平面を基準面とし、使ってよい記号は $v_1', M, k, l, d, \theta, g$ とする。
- (9) d を、 v_1', k, M を用いて表しなさい。



(運動量保存) $Mv_1' + mv_2' = M \cdot 0 + mv_2$... ①

(はね返り係数) $e = -\frac{v_1' - v_2'}{0 - v_2}$... ②

②より $-v_1' + v_2' = -ev_2$... *

$-Mv_1' + Mv_2' = -eMv_2$

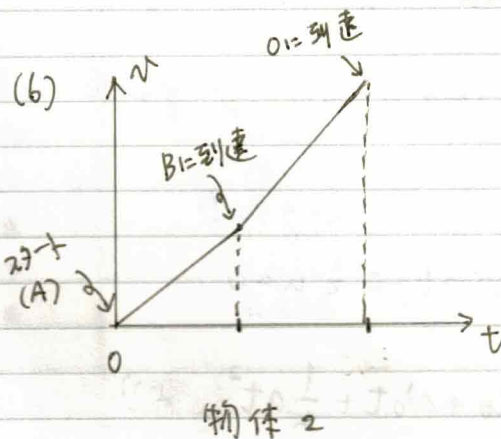
① $(M+m)v_2' = (m - eM)v_2$

$v_2' = \frac{m - eM}{M+m} v_2$

*に代入 $-v_1' + \frac{m - eM}{M+m} v_2 = -ev_2$

$-v_1' = -ev_2 - \frac{m - eM}{M+m} v_2$

$= \frac{-eM + em - m + eM}{M+m} v_2$



方法1 Bのときの速度を v_B とす

$v_B^2 - 0^2 = 2(g \sin \theta - \mu' g \cos \theta)L$... ①

$v_2^2 - v_B^2 = 2g \sin \theta \cdot 2L$... ②

①+②

$v_2^2 = 6g \sin \theta \cdot L - 2\mu' g \cos \theta \cdot L$

$v_2 = \sqrt{6g \sin \theta \cdot L - 2\mu' g \cos \theta \cdot L}$

方法2 工・保

$$\frac{1}{2} m v_2^2 + 0 = \frac{1}{2} m \cdot 0^2 + mg \cdot 3L \sin \theta$$

点O

点A

$$- M' mg \cos \theta \cdot L$$

まっで失われTz

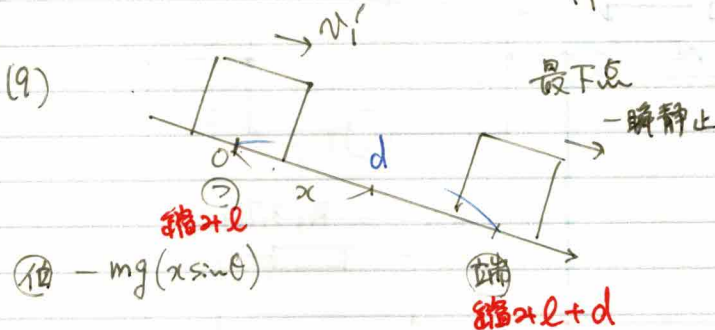
||

$$(8) K_0 = \frac{1}{2} M v_i'^2$$

$$\left(= \frac{1}{2} M \left\{ \frac{m(1+e)}{M+m} \right\}^2 \right)$$

$$U_0 = 0 \quad S_0 = \frac{1}{2} k l^2$$

$$K = 0 \quad S = \frac{1}{2} k (l+d)^2$$



単・工・保

$$\frac{1}{2} M \cdot 0^2 + \frac{1}{2} k d^2 = \frac{1}{2} M v_i'^2 + \frac{1}{2} k \cdot 0^2$$

端

②

$$d = v_i' \sqrt{\frac{M}{k}}$$

$$\therefore U = -Mg d \sin \theta \quad \leftarrow (8) \text{ の答に}$$